c13n #41

c13n

2025年11月19日

第Ⅰ部

深入理解并实现基本的 Git 内部机制 与核心操作 马海

Nov 10, 2025

1 导言 3

1 导言

大多数开发者在使用 Git 时,往往停留在 git add、git commit 和 git push 等高层命令层面,将 Git 视为一个神秘的「黑盒」。这种使用方式虽然高效,但在面对复杂冲突或状态异常时,却容易陷入困境。理解 Git 的内部机制不仅能帮助开发者精准排查问题,还能深化对 reset、rebase 和 merge 等操作的区别认知,从而建立正确的「Git 数据模型」心智模型。本文旨在通过解析 .git 目录结构,深入探讨 Git 的核心对象模型,并引导读者手动操作底层命令及编写简单脚本,模拟实现 git init、git add 和 git commit 等核心功能。本文面向有一定 Git 使用经验的中高级开发者,希望通过实践让读者真正「拥有」Git。

2 Git 的基石 — 内容寻址文件系统

要理解 Git 的内部机制,首先需要探索 .git 目录的结构。执行 tree .git 命令后,可以看到一个典型仓库的骨架。其中,objects 目录是 Git 的数据存储核心,所有文件、目录和提交都存储于此;refs 目录则用于存储引用,包括分支和标签;HEAD 文件作为一个引用,指向当前所在分支;而 index 文件是暂存区的物理体现,以二进制形式记录文件状态。Git 的核心在于内容寻址机制。这种机制不是通过文件名来访问数据,而是基于文件内容计算出一个唯一密钥,即 SHA-1 哈希值(未来可能过渡到 SHA-256)。具体来说,密钥的计算公式为 $Key = SHA1("blob" + 文件内容长度 + \0 + 文件内容)$ 。例如,我们可以使用命令行工具手动计算一个字符串的 SHA-1 值。执行 echo -e 'blob 16\0Hello Git World!' | openssl dgst -sha1 或 printf blob 16\0Hello Git World! | shasum,输出结果便是该内容的唯一标识。内容寻址的优势在于确保数据的完整性——任何微小改动都会导致密钥变化,防止数据被篡改;同时,它还支持去重,相同内容在对象库中仅存储一份。

3 Git 的核心对象模型

Git 的对象模型由三种核心类型构成: Blob、Tree 和 Commit。每种对象都承担着特定角色,并通过有向无环图(DAG)相互关联。

Blob 对象负责存储文件数据本身,但不包含任何文件名信息。我们可以通过底层命令 git hash-object -w来创建并存储一个 Blob。例如,执行 echo Hello,Git > hello.txt 创建一个文件,然后运行 git hash-object -w hello.txt,该命令会输出一个 SHA-1 哈希值(如 8ab686eafeb1f44702738c8b0f24f2567c36da6d),同时将对象文件存入.git/objects 目录。使用 find .git/objects -type f 可以查看新生成的文件,这验证了 Blob 的存储过程。

Tree 对象则代表一个目录结构,它存储文件名、文件模式(权限)以及指向对应 Blob 或 其他 Tree 的引用。创建 Tree 对象需要先通过 git hash-object -w 生成多个 Blob,然后使用 git update-index 将这些 Blob 加入一个「假」的暂存区,最后通过 git write-tree 将当前索引状态写入一个 Tree 对象。这个过程模拟了 Git 如何组织文件系统目录。

Commit 对象用于存储提交的元数据,包括指向一个顶层 Tree 对象(代表项目快照)、父

Commit 对象(首次提交无父提交,合并提交有多个)、作者信息、提交时间戳和提交信息。我们可以基于已有的 Tree 对象,使用 echo First commit | git commit-tree <tree-sha> 来创建一个 Commit 对象。例如,如果 Tree 的 SHA-1 为 abc123,则命令会生成一个新的 Commit 哈希,这标志着一次提交的诞生。

这些对象之间的关系构成了 Git 版本历史的基础。Commit 指向 Tree,Tree 则包含多个 Blob 或子 Tree,形成一个有向无环图。这种结构确保了数据的高效存储和检索,是 Git 强大版本控制能力的核心。

4 实现核心操作 —— 从底层命令到脚本

通过底层命令模拟 Git 的核心操作,可以帮助我们更直观地理解其工作原理。首先,从 git init 开始。我们可以手动创建仓库骨架:建立 .git 目录及其子目录(如 objects、refs/heads 和 refs/tags),然后初始化 HEAD 文件,内容为 ref: refs/heads/master。这个过程本质上是构建 Git 仓库的基础环境。

接下来,模拟 git add 操作。该命令实际上执行两个步骤:将工作区文件内容创建为 Blob 对象并存入 objects 目录,同时更新索引文件(.git/index)以记录文件名、模式和 Blob 的 SHA-1。我们可以使用 git hash-object -w 创建 Blob,然后用 git update-index 更新索引。例如,执行 git update-index --add --cacheinfo 100644 <blob-sha> filename.txt 将文件加入索引,再通过 git ls-files --stage 查看索引内容,验证文件状态。

最后,模拟 git commit 操作。这一过程涉及三个关键步骤:用当前索引创建 Tree 对象(git write-tree)、基于 Tree 和父 Commit 创建 Commit 对象(git commit-tree),以及更新分支引用。具体来说,先运行 tree_sha=\$(git write-tree) 获取 Tree 哈希,然后执行 commit_sha=\$(echo My commit msg | git commit-tree \$tree_sha)生成 Commit 哈希,最后通过 echo \$commit_sha > .git/refs/heads/master 将分支指向新提交。此时,使用 git log --oneline \$commit_sha 可以查看刚刚创建的提交历史,这标志着一个完整提交周期的实现。

除了核心对象,Git 还包含其他重要概念,如 Tag 对象和 Packfiles。Tag 对象是一种特殊 类型,指向特定 Commit,用于提供永久性标记;Packfiles 则是 Git 的压缩机制,将多个 松散对象打包以节省空间。这些机制进一步优化了 Git 的性能和可用性。

高层命令与底层命令之间存在紧密联系。例如,git status 通过比较 HEAD、index 和工作区三者的 Tree 差异来报告状态; git branch 本质上是在 refs/heads 下创建或删除文件; 而 git checkout 则用指定 Commit 的 Tree 覆盖工作区并更新 HEAD。理解这些关系有助于在复杂场景中灵活运用 Git。

回顾全文,Git 的本质是一个「内容寻址文件系统」,其强大之处源于 Blob、Tree 和 Commit 对象构建的版本控制模型。鼓励读者在遇到问题时,多用 git cat-file -p 和 git ls-tree 等命令探查内部状态,以巩固理解。下一步,可以尝试用 Python 或 Go 等语言实现一个简单的 my-git 工具,这将进一步深化对 Git 原理的掌握。通过这种从理论到 实践的探索,我们不仅能揭开 Git 的魔法外衣,还能在开发中游刃有余。

第Ⅱ部

深入理解并实现基本的基数排序 (Radix Sort) 算法 李春远

Nov 11, 2025

在计算机科学中,排序算法是基础且关键的主题。常见的比较排序算法如快速排序和归并排序,其时间复杂度通常为 O(n log n),这是基于比较操作的理论下限。然而,是否存在一种方法能够突破「比较」这一范式,实现更优的性能呢?答案是肯定的,基数排序作为一种非比较型整数排序算法,通过逐位处理数字,可以在特定条件下达到线性时间复杂度。本文将深入解析基数排序的核心原理、实现方式及其应用,帮助你全面掌握这一高效算法。

5 基数排序初探

基数排序的核心思想在于将待排序元素视为由多个「位」组成的序列,而不是直接比较整体大小。具体来说,算法从最低位或最高位开始,依次对每一位进行稳定的排序操作。这个过程可以类比为整理扑克牌:如果我们先按点数分类,再在同点数内按花色排序,就类似于最低位优先方法;反之,如果先按花色分,再按点数排序,则类似于最高位优先方法。这种分步处理的方式使得基数排序能够避免直接比较元素,从而在整数或字符串排序中展现出独特优势。

基数排序的关键特性之一是其对稳定性的依赖。稳定性指的是在排序过程中,相等元素的相对顺序保持不变。基数排序的每一轮排序都必须使用稳定的次级算法,通常选择计数排序,因为如果次级排序不稳定,整个算法的正确性将无法保证。此外,基数排序主要适用于整数或可以分解为「位」的数据类型,如字符串。对于浮点数或其他复杂类型,则需要额外处理,例如通过转换或偏移来适应算法要求。

6 深入原理

最低位优先(LSD)方法是基数排序中最常见的实现方式。它从数字的最低位(如个位) 开始,依次向高位进行稳定排序。例如,给定数组 [170, 45, 75, 90, 2, 802, 24, 66],LSD 会先按个位排序,结果可能为 [170, 90, 2, 802, 24, 45, 75, 66];接着按十位排序,得到 [2, 802, 24, 45, 66, 170, 75, 90];最后按百位排序,完成整个排序过程。LSD 实现简单直观,但它是一种离线算法,需要预先知道最大数字的位数,以确定排序轮数。排序结束后,序列自然有序,无需额外合并步骤。

最高位优先(MSD)方法则从最高位开始排序,然后递归处理每个子桶。例如,对同一数组,MSD 会先按百位分桶,将数字分配到不同范围,再对每个桶内的数字递归排序低位。这种方法更接近分治策略,可能在某些情况下提前终止,例如当某个桶内只有一个元素时。MSD 在字符串字典序排序中尤为自然,因为它可以直接处理前缀。与 LSD 相比,MSD 在实现上可能更复杂,且性能受数据分布影响较大,但它能更早地排除无关比较。

7 代码实现

在实现基数排序时,我们通常选择计数排序作为稳定的次级排序算法。计数排序通过统计每个数字的出现次数,并利用前缀和确定元素位置,从而保证稳定性。以下以 LSD 方法为例,使用 Python 语言实现基数排序。代码将分步解释,确保每个细节清晰易懂。

首先,我们需要确定最大数字的位数,以决定排序轮数。这可以通过遍历数组并计算最大值来实现。例如,如果最大数字是802,其位数为3,则需进行三轮排序(个位、十位、百位)。

7 代码实现 **7**

```
def radix_sort(arr):
    # 步骤 1: 寻找最大数,确定位数
    max_num = max(arr)
    exp = 1 # 从个位开始
    while max_num // exp > 0:
       # 使用计数排序对当前位进行排序
       n = len(arr)
       output = [0] * n
       count = [0] * 10 # 十进制数字范围 0-9
       # α. 计数: 统计当前位上每个数字的出现次数
       for i in range(n):
          index = (arr[i] // exp) % 10
          count[index] += 1
15
       # b. 计算位置: 将计数转换为前缀和,表示起始索引
       for i in range(1, 10):
          count[i] += count[i - 1]
       # c. 构建输出: 从后向前遍历, 保证稳定性
       i = n - 1
21
       while i >= 0:
          index = (arr[i] // exp) % 10
          output[count[index] - 1] = arr[i]
          count[index] -= 1
25
          i -= 1
27
       # d. 复制回原数组
       for i in range(n):
29
          arr[i] = output[i]
31
       exp *= 10 # 移动到下一位
```

在这段代码中,我们首先计算最大数字以确定循环次数。然后,在每一轮中,我们使用计数排序处理当前位。计数步骤统计每个数字(O-9)的出现频率;位置计算步骤将计数数组转换为前缀和,以确定每个数字在输出数组中的起始索引;构建输出步骤从原数组末尾开始遍历,确保相等元素的顺序不变;最后,将结果复制回原数组。关键点在于从后向前遍历,这维护了稳定性,因为计数排序中后出现的元素会被放置在输出数组的较后位置。每轮结束后,exp 乘以 10,以处理更高位。

实现基数排序时,常见的陷阱包括忽略稳定性或错误处理数字位。例如,如果构建输出时从前向后遍历,可能会破坏相对顺序。另外,确保 exp 正确递增,避免遗漏高位或重复处理。

8 算法分析

基数排序的时间复杂度为 O(d*(n+k)),其中 d 是最大数字的位数,n 是元素个数,k 是 每位可能取值的范围(对于十进制,k=10)。当 d 为常数且 k 与 n 同阶时,时间复杂度可视为线性 O(n)。相比之下,比较排序算法如快速排序的平均时间复杂度为 $O(n\log n)$,基数排序在特定条件下更具优势。例如,如果数字范围有限且位数较少,基数排序能显著提升性能。

空间复杂度主要来自计数排序的辅助数组,包括计数数组和输出数组,因此为 O(n + k)。这表示基数排序不是原地算法,需要额外内存空间。尽管这可能成为内存受限环境中的缺点,但其稳定性和高效性在许多应用中值得权衡。

基数排序的优缺点总结如下: 优点包括在整数排序中可能达到线性时间、稳定性高; 缺点则在于适用范围有限、需要额外空间,且当数字位数差异大时,性能可能不如某些自适应比较排序。因此,在选择算法时,需考虑数据特性和环境约束。

基数排序在实际应用中常用于处理固定位数的整数序列,例如身份证号、电话号码排序,或字符串字典序排列。在计算机图形学中,它也可用于某些像素处理算法。这些场景充分利用了基数排序的稳定性和高效性。

总结来说,基数排序通过「按位排序」和「依赖稳定性」的核心思想,实现了非比较排序的 突破。其线性时间复杂度的优势在合适条件下显著,但需注意数据类型的限制。鼓励读者在 涉及整数或字符串排序的任务中,尝试应用这一算法。

思考与拓展部分留给读者进一步探索:例如,如何对包含负数的数组进行基数排序?可以通过分离正负数组或使用偏移量处理;MSD实现需调整代码结构为递归形式;对于非十进制数字,只需修改进制基数即可适应。这些拓展问题有助于深化对算法灵活性的理解。

第Ⅲ部

深入理解并实现基本的异步编程 (Async Programming)机制 黄梓淳

Nov 12, 2025

从「为什么需要异步」到「亲手实现一个微型事件循环」——本文将带你逐步揭开异步编程的神秘面纱。我们将从基础概念出发,深入探讨事件循环的核心机制,并最终通过动手实现一个微型异步框架来巩固理解。无论你是初学者还是有一定经验的开发者,这篇文章都将帮助你从本质层面掌握异步编程的精髓。

9 开篇明义 —— 我们为什么需要异步?

在计算机编程中,异步编程是一种处理输入输出(I/O)操作的高效方式。为了直观理解其必要性,我们可以通过一个生动的比喻来对比同步与异步的行为模式。想象一位厨师在厨房工作:同步模式就像一位「单线程」厨师,他必须严格按照顺序执行任务—— 先烧水,等水烧开后才能切菜,然后等菜切好才能开始炒菜。在这个过程中,厨师在等待水烧开时完全处于闲置状态,资源利用率极低。而异步模式则像一位「有经验」的厨师,他会在烧水的同时去切菜,当水烧开的事件发生时,他再回来处理下面条的任务。这种模式显著提高了效率,使得资源在等待期间不被浪费。

从编程角度审视,我们面临的主要问题集中在两类任务上。I/O 密集型任务,例如网络请求、文件读写或数据库查询,其特点是大部分时间都花费在等待外部资源响应上,而 CPU 在此期间处于闲置状态。另一方面,CPU 密集型任务,如计算圆周率或视频编码,则真正消耗 CPU 计算资源。异步编程的核心目标正是解决 I/O 等待导致的资源浪费和性能瓶颈,使得单线程环境也能高效处理大量并发 I/O 操作。本文旨在引导读者理解异步编程的核心思想,剖析 async/await 语法糖背后的运行机制,并最终实现一个极简的、可运行的异步框架。

10 核心概念 —— 构建异步世界的基石

要深入异步编程,首先需要厘清几个关键概念。阻塞与非阻塞描述了调用发起后程序流程的行为:阻塞调用会导致程序停滞,直到操作完成;而非阻塞调用则允许程序立即继续执行,无需等待结果。同步与异步则关注任务完成的通知方式:同步模式下,程序主动等待任务完成;而异步模式下,程序通过回调或事件通知被动获知任务结果。

并发与并行是另一个容易混淆的概念。并发指的是多个任务在宏观上「同时」执行,通过快速切换实现,即使在单核 CPU 上也能实现;而并行则指真正的同时执行多个任务,通常需要多核 CPU 的支持。异步编程主要实现的是并发,而非必然的并行。例如,在单线程环境中,通过事件循环调度,多个 I/O 操作可以交替进行,从而在用户感知上实现「同时」处理。

11 异步的引擎 —— 事件循环(Event Loop)剖析

事件循环是异步编程的「大脑」和调度中心,它是一个不断循环的程序结构,负责协调和管理所有异步任务。事件循环的核心组件包括任务队列和事件触发器。任务队列(Task Queue 或 Callback Queue)用于存放准备就绪的回调函数或任务;事件触发器(Event Demultiplexer)则是操作系统提供的机制,如 epoll、kqueue 或 IOCP,用于监听多个 I/O 操作,并在某个操作完成时发出通知。

事件循环的工作流程遵循一个经典循环模式。首先,从任务队列中取出一个任务执行;执行过程中,如果遇到异步 I/O 调用,则将其交给事件触发器监听,而事件循环不会等待该操作完成,而是立即继续执行下一个任务;随后,检查事件触发器,看是否有已完成的 I/O 操

作,如果有,则将其对应的回调函数放入任务队列;最后,重复这一过程。只要所有任务都是纯计算或非阻塞 I/O,事件循环就能持续运转,不会被任何耗时操作阻塞。这种设计确保了系统的高响应性和资源利用率。

12 从回调地狱到现代语法 —— 异步编程的演进

异步编程的发展经历了多个阶段,每个阶段都旨在解决前一代的痛点。最初,回调函数(Callback)是异步编程的基础实现方式。例如,在 Node.js 中,fs.readFile(file,callback)允许在文件读取完成后执行指定的回调函数。虽然回调函数简单直接,但它容易导致「回调地狱」(Callback Hell),即多层嵌套的回调使得代码难以阅读和维护。为了改善代码结构,Promise 应运而生。Promise 将异步操作封装成一个对象,代表一个未来完成或失败的操作及其结果值。通过链式调用(如.then().catch()),Promise提供了更线性的代码流,有效缓解了回调地狱问题。Promise 本质上是一个状态机,包含pending(等待中)、fulfilled(已完成)和 rejected(已拒绝)三种状态。现代异步编程的终极方案是 Async/Await,它基于 Promise 的语法糖,让开发者能够以编写同步代码的方式处理异步操作。async 关键字用于声明一个异步函数,该函数总会返回一个 Promise;await 关键字则只能在 async 函数中使用,它会「暂停」函数的执行,等待后面的 Promise 解决,然后恢复执行并返回结果。这种语法大幅提升了代码的清晰度和直观性,错误处理也可以使用传统的 try/catch 块,使得异步代码更易于理解和维护。

13 动手实践 —— 实现一个微型异步框架

本章将带领读者亲手实现一个微型异步框架,使用 Python 的生成器(Generator)来模拟 async/await 的暂停和恢复机制。通过这个实践,我们将直观理解事件循环如何调度任务。

首先,我们定义设计目标:实现一个 EventLoop 类和一个 Task 类,其中 Task 类包装一个生成器来模拟协程,并能够处理模拟 I/O 操作(用 time.sleep 代替)。以下是分步代码实现和解读。

我们首先定义一个模拟异步 sleep 的函数 async_sleep。该函数返回一个生成器,通过 uield 发送一个信号,告知事件循环该任务需要休眠指定时间。

```
def async_sleep(delay):

yield f "sleep_{delay}" # 通过 yield 发送休眠信号,事件循环根据此信号暂

→ 停任务
```

接下来,我们实现 Task 类。该类封装一个生成器(代表协程),并提供 run 方法来驱动协程执行。当协程执行到 yield 语句时,任务会暂停,并根据 yield 的值处理相应操作(如安排定时器回调)。

```
class Task:

def __init__(self, coro):

self.coro = coro # 保存传入的生成器(协程)

self.complete = False # 标记任务是否完成
```

```
def run(self):
try:
# 驱动协程执行, next() 或 send() 返回 yield 的值
signal = next(self.coro)
# 这里假设 signal 是休眠信号,实际中可能处理多种信号
return signal
except StopIteration:
self.complete = True # 生成器结束,任务完成
```

然后,我们实现核心的 EventLoop 类。该类维护就绪任务队列和休眠任务字典,并通过模拟时间推进来调度任务。

```
class EventLoop:
    def __init__(self):
       self.ready_tasks = [] # 就绪任务队列
       self.sleeping_tasks = {} # 休眠任务字典,键为唤醒时间,值为任务列表
       self.current_time = 0 # 模拟当前时间
    def add_task(self, task):
       self.ready_tasks.append(task) # 将新任务加入就绪队列
    def run(self):
       while self.ready_tasks or self.sleeping_tasks:
          # 处理所有就绪任务
          while self.ready_tasks:
13
             task = self.ready_tasks.pop(0)
             signal = task.run()
15
             if signal and signal.startswith( "sleep_" ):
                # 解析休眠时间,并安排唤醒
                delay = int(signal.split( "_" )[1])
                wake_time = self.current_time + delay
19
                if wake_time not in self.sleeping_tasks:
                   self.sleeping_tasks[wake_time] = []
                self.sleeping_tasks[wake_time].append(task)
          # 推进时间并唤醒到期任务
23
          if self.sleeping_tasks:
             min_wake_time = min(self.sleeping_tasks.keys())
25
             self.current_time = min_wake_time
             woke_tasks = self.sleeping_tasks.pop(min_wake_time)
27
             self.ready_tasks.extend(woke_tasks)
```

最后,我们编写示例代码来演示框架的运行。定义示例任务函数,使用生成器语法模拟异步操作,并添加任务到事件循环中执行。

```
def example_task(name, seconds):
    print(f "{name} started at {loop.current_time} ")
    yield from async_sleep(seconds) # 模拟 await asyncio.sleep(seconds)
    print(f "{name} resumed at {loop.current_time} ")

# 创建事件循环实例并添加任务
loop = EventLoop()
loop.add_task(Task(example_task( "Task1" , 2)))
loop.add_task(Task(example_task( "Task2" , 1)))
loop.run()
```

运行上述代码,预期输出为: Task1 和 Task2 几乎同时开始,但 Task2 先恢复(因为休眠时间短),Task1 后恢复。这演示了并发执行的效果——尽管是单线程,任务在等待期间不会阻塞事件循环。

通过本文的探讨,我们从异步编程的必要性出发,逐步理解了事件循环、Promise 和 Async/Await 等核心概念。最关键的是,我们通过动手实现一个简单的异步框架,揭示了 await 背后「暂停/恢复」的协程机制,这有助于读者在遇到复杂问题时从底层原理寻找解决方案。

在现实世界中,异步框架已广泛应用于各种编程环境。Python 的 asyncio 库基于类似我们实现的模型,但更复杂高效,使用真正的非阻塞 I/O; JavaScript 语言内置事件循环,成为前端和后端(如 Node.js)开发的基石; Go 语言则通过 Goroutine 和 Channel 提供了另一种优雅的并发模型。开发者在使用这些工具时,应注意避免在事件循环中执行真正的阻塞操作(如 time.sleep 或密集计算),否则会「卡死」整个循环。善用 async/await 语法,结合对底层机制的理解,将帮助你编写出清晰、高效的异步代码。

第IV部

深入理解并实现基本的基数排序 (Radix Sort) 算法 杨子凡

Nov 13, 2025

14 核心思想与原理 **15**

在数据处理领域,排序是一项基础而关键的操作。当我们面对海量数据时,例如为成千上万的手机号码排序,传统的比较排序算法如快速排序或归并排序虽然高效,但它们的时间复杂度存在一个理论下限 $O(n\log n)$ 。这自然引出一个问题:是否存在一种不通过比较就能实现排序的算法?答案是肯定的,基数排序正是这样一种非比较型的整数排序算法。它的核心思想是将整数按位数「切割」,逐位进行排序,在特定条件下时间复杂度甚至可以达到O(n)。本文旨在带领读者彻底理解基数排序的原理,掌握其手动实现方法,并清晰认识其优缺点与适用场景。

14 核心思想与原理

基数排序的命名来源于「基数」这一概念。基数指的是进制的基数,例如在十进制中,基数为10,这意味着我们需要10个「桶」来分别存放数字0到9。关键码是排序所依据的属性,对于整数排序而言,关键码就是数字本身。稳定性是排序算法的一个重要特性,它表示如果两个元素在排序前相等,那么排序后它们的相对顺序保持不变。在基数排序中,稳定性至关重要,因为后序位的排序不能打乱前序位已经排好的顺序。

基数排序有两种主要实现方式:最低位优先(LSD)和最高位优先(MSD)。LSD 从最低位(如个位)开始排序,依次向最高位进行,实现简单直观,是本文主要讲解的方式。MSD 则从最高位开始,然后递归地对每个桶内的数据进行下一位排序,更像一种分治策略,但实现稍显复杂。通过对比,LSD 因其易于理解和实现,常被用作入门教学的首选。

15 逐步拆解 LSD 基数排序过程

让我们通过一个具体示例来逐步拆解 LSD 基数排序的过程。假设我们有数组 [170, 45, 75, 90, 2, 802, 2, 66]。首先,我们需要找到数组中的最大数字,以确定最大位数。这里最大数字是802,有3位,因此我们需要进行3轮排序。

第一轮从最低位(个位)开始。我们创建10个桶,对应数字0到9。然后遍历数组,根据每个数字的个位数字将其放入对应的桶中。例如,170的个位是0,放入桶0;45的个位是5,放入桶5;以此类推。分配完成后,我们按桶号0到9的顺序依次收集元素放回数组。此时,数组按个位数字排序,结果为[170,90,2,802,2,45,75,66]。

第二轮处理十位数字。同样,创建10个桶,根据十位数字分配元素。例如,170的十位是7,放入桶7;90的十位是9,放入桶9。由于排序是稳定的,个位相同的数字在十位排序时会保持相对顺序。收集后,数组按十位和个位排序,结果为[2,802,2,45,66,170,75,90]。

第三轮处理百位数字,过程相同。完成后,整个数组有序,最终结果为 [2, 2, 45, 66, 75, 90, 170, 802]。这个示例清晰地展示了 LSD 基数排序的逐位排序过程,强调了稳定性在保持顺序中的作用。

16 动手实现基数排序

以下是用 Python 实现 LSD 基数排序的代码。我们将逐步解释关键部分,确保读者能够理解每一行代码的作用。

def radix_sort(arr):

```
# 步骤一: 寻找最大值与最大位数
    max_num = max(arr)
    max_digit = len(str(max_num)) # 通过转换为字符串获取位数
    # 步骤二:核心排序循环
    for digit in range(max_digit):
       # 创建 10 个桶
       buckets = [[] for _ in range(10)]
10
       # 分配过程: 根据当前位数字将元素放入对应桶
       for num in arr:
         current_digit = (num // (10 ** digit)) % 10
         buckets[current_digit].append(num)
       # 收集过程:按顺序将桶中元素放回数组
       arr = []
       for bucket in buckets:
         arr.extend(bucket)
20
    return arr
```

现在,让我们详细解读这段代码。在步骤一中,我们使用 max(arr) 找到数组中的最大值 max_num,然后通过 len(str(max_num)) 计算其位数 max_digit。这里,将数字转换为字符串后取长度是一种简单直观的方法,用于确定排序的轮数。

在核心循环中,digit 从 0 到 max_digit-1 迭代,表示当前处理的位数(0 表示个位, 1 表示十位,以此类推)。对于每一轮,我们使用列表推导式创建 1 0 个空桶 buckets。

分配过程中,对于每个数字 num,我们计算当前位的数字。表达式 (num // (10 ** digit)) % 10 是关键: 当 digit=0 (个位)时,10 ** 0 等于1,num // 1 仍是 num,然后 % 10 得到个位数字; 当 digit=1 (十位)时,10 ** 1 等于1 0,num // 10 去掉个位,然后 % 10 得到十位数字。这样,我们就能准确提取指定位的数字值。

收集过程时,我们初始化一个新数组 arr,然后按桶号0到9的顺序,使用 extend 方法将每个桶中的元素依次添加回数组。由于 extend 保持元素顺序,且桶是按数字顺序创建的,这确保了排序的稳定性。最终,函数返回排序后的数组。

17 深入分析与探讨

基数排序的性能分析是理解其优势的关键。设待排序元素个数为 n,最大位数为 k,基数为 r(在十进制中 r=10)。每一轮分配需要遍历所有元素,时间复杂度为 O(n),收集同样需要 O(n) 时间。由于有 k 轮,总时间复杂度为 $O(k\times n)$ 。当 k 远小于 n 时,性能接近线性,表现出高效性。

空间复杂度方面,我们需要额外的 O(n+r) 空间来存储桶和元素。这是一种典型的以空间换时间策略,在内存充足的情况下值得采用。

基数排序的优点包括时间复杂度可能达到 O(n),且是稳定排序。缺点是非原地排序,需要额外空间,且适用范围有限,通常只适用于整数或可表示为整数的类型。如果最大位数 k 很大,效率会显著下降。

与其他排序算法相比,基数排序在特定场景下优势明显。例如,与快速排序相比,基数排序 稳定且对数据分布不敏感;与计数排序相比,基数排序通过分治按位处理,避免了数据范围 大时计数排序的空间消耗问题。

18 扩展与变种

标准 LSD 基数排序无法直接处理负数。一个常见的解决方案是将数组拆分为正数和负数两部分。对负数部分取绝对值进行排序,然后反转顺序(因为负数绝对值越大,实际值越小),再与正数部分合并。这样可以扩展算法的适用性。

MSD 基数排序从最高位开始,递归排序,适用于某些场景,如字符串排序,但实现更复杂。 对于字符串,可以按字符的 ASCII 码逐位排序,原理类似整数排序。

基数排序也可以应用于其他数据类型,如日期,只要能将它们转换为整数序列。例如,日期可以表示为年月日的数字组合,然后按位排序。

本文详细介绍了基数排序的核心思想、LSD 实现步骤、性能分析和扩展应用。基数排序作为一种非比较排序算法,在特定条件下展现出高效性,尤其适用于整数排序场景。通过手动实现代码,读者可以更深入地理解其工作原理。鼓励读者在实践中探索基数排序的更多应用,例如在大数据处理或数据库索引中。

19 附录与思考题

在附录中,我们提出几个思考题供读者进一步探索。首先,考虑如何使用队列数据结构来优化桶的实现,使得收集过程更自然。其次,尝试修改代码以处理包含负数的数组。最后,如果待排序数字的范围已知且较小,可以探索用计数排序替代每轮的桶排序,以优化性能。这些练习有助于加深对基数排序的理解和应用。

第V部

深入理解并实现基本的信号量 (Semaphore) 机制 _{杨子凡} Nov 15, 2025

掌握这个操作系统与并发编程的基石,亲手用代码实现它。

在并发编程中,多个线程或进程同时访问共享资源时,常常会导致不可预测的结果。考虑一个经典的生产者一消费者问题场景:假设有一个共享缓冲区,生产者线程负责向缓冲区添加数据,消费者线程负责从缓冲区取出数据。如果不加任何同步控制,生产者可能在消费者尚未处理完数据时就覆盖旧数据,或者消费者可能读取到无效或重复的数据。这种数据竞争和数据不一致问题,会严重破坏程序的正确性和可靠性。那么,我们如何协调多个线程或进程,确保它们安全、有序地访问有限的共享资源呢?

信号量正是为了解决这类并发问题而诞生的。它是由荷兰计算机科学家 Dijkstra 在二十世纪六十年代提出的伟大思想。简单来说,信号量是一个计数器,用于控制对共享资源的访问线程或进程数量。本文将带领您从理论到实践,深入理解信号量的核心机制,并亲手用代码实现一个基本的信号量。

20 信号量的核心概念剖析

信号量的本质是一个非负整数计数器,它通过两个不可分割的原子操作来管理资源访问。这两个操作通常被称为 wait(或 P、down、acquire)和 signal(或 V、up、release)。wait 操作的语义是尝试获取资源:如果计数器值大于零,则将其减一并继续执行;如果等于零,则当前线程或进程被阻塞,直到计数器值变为正数。signal 操作的语义是释放资源:将计数器值加一,并唤醒一个正在等待该信号量的线程或进程。这些操作的原子性确保了在并发环境下不会出现竞态条件。

信号量有两种基本类型:二进制信号量和计数信号量。二进制信号量的计数器值只能是零或一,它常用于实现互斥锁,保护临界区,保证同一时刻只有一个线程可以访问共享资源。计数信号量的计数器值可以是任意非负整数,它用于控制对一组完全相同资源的访问,例如在数据库连接池中限制并发连接数,或者实现流量控制。

为了更直观地理解信号量,我们可以借助现实世界的类比。想象一个停车场,它代表一个计数信号量:总车位数是信号量的初始值。每进入一辆车相当于执行 wait 操作,空闲车位数减一;每离开一辆车相当于执行 signal 操作,空闲车位数加一。当车位满时(计数器为零),新车必须等待,直到有车离开。另一个例子是厕所钥匙,它代表一个二进制信号量:只有一个钥匙。一个人拿着钥匙进去相当于 wait 操作,其他人必须等待;出来时归还钥匙相当于 signal 操作,下一个人才能进去。这些类比帮助我们形象化信号量的工作原理。

21 信号量的经典应用模式

在并发编程中,信号量常用于两种基本模式:互斥和同步。互斥模式通过一个初始值为一的二进制信号量实现,确保同一时刻只有一个线程可以进入临界区。线程在进入临界区前调用 wait 操作,如果信号量值为一,则减一并进入;如果为零,则阻塞。退出临界区时调用 signal 操作,将值加一,并唤醒一个等待线程。这种模式简单有效,但需要确保 wait 和 signal 操作成对出现,否则可能导致死锁或资源泄漏。

同步模式则更复杂,它用于协调线程间的执行顺序。一个经典例子是生产者一消费者问题:生产者线程生产数据并放入共享缓冲区,消费者线程从缓冲区取出数据。缓冲区大小有限,因此需要协调生产者和消费者的速度。这里使用三个信号量:empty_slots表示空缓冲区数量,初始值为缓冲区大小;full_slots表示已填充缓冲区数量,初始值为零;

mutex 是一个二进制信号量,初始值为一,用于保护对缓冲区的互斥访问。生产者首先等待empty_slots,然后获取 mutex 添加数据,最后释放 mutex 并增加 full_slots。消费者则相反,等待 full_slots,获取 mutex 取出数据,释放 mutex 并增加 empty_slots。这种模式确保了生产者和消费者之间的有序协作,避免了数据竞争。

22 动手实现:构建我们自己的信号量

现在,让我们亲手实现一个简单的信号量。我们将使用 Python 的 threading 模块,因为它提供了清晰的线程模型和同步原语。我们的目标是构建一个 MySemaphore 类,包含计数器、等待队列,并保证 wait 和 signal 操作的原子性。

设计思路如下:我们需要一个整数 value 作为计数器,一个等待队列 queue 用于存放被阻塞的线程,以及一个机制来保证操作的原子性。在 Python 中,我们可以使用threading.Condition,它内部基于 Lock,并提供了等待和通知功能,适合实现信号量。Condition 确保了在修改共享状态时的互斥访问,并支持线程的阻塞和唤醒。

以下是 MySemaphore 类的代码实现:

```
import threading
3 class MySemaphore:
     def __init__(self, value=1):
        self.value = value
        self.condition = threading.Condition()
    def wait(self):
        with self.condition:
           while self.value == 0:
              self.condition.wait()
           self.value -= 1
13
     def signal(self):
        with self.condition:
15
           self.value += 1
           self.condition.notify()
```

在构造函数中,我们初始化 value 为给定值(默认为一),并创建一个 Condition 对象。 wait 方法使用 with self.condition 语句获取锁,确保原子性。如果 value 大于零,则直接减一并返回;如果 value 等于零,则调用 condition.wait() 阻塞当前线程。这里使用 while 循环而非 if 语句,是为了处理伪唤醒问题:线程可能被意外唤醒,因此需要重新检查 条件。signal 方法同样在锁保护下执行,它将 value 加一,并调用 condition.notify() 唤醒一个等待线程。

关键点在于,wait 方法在阻塞线程前会释放锁,这是为了避免死锁。如果不释放锁,其他 线程无法执行 signal 操作来改变条件。被唤醒的线程会重新获取锁,并再次检查 value, 确保在唤醒后条件仍然满足。这种实现虽然简化,但捕捉了信号量的核心行为。 为了测试我们的实现,我们可以编写一个简单的生产者-消费者程序:

```
import threading
  import time
  buffer = []
5 buffer_size = 5
  empty = MySemaphore(buffer_size)
 full = MySemaphore(0)
  mutex = MySemaphore(1)
  def producer():
     for i in range(10):
        empty.wait()
        mutex.wait()
13
        buffer.append(i)
        print(f"Produced<sub>□</sub>{i}")
15
        mutex.signal()
        full.signal()
17
        time.sleep(0.1)
  def consumer():
     for i in range(10):
21
        full.wait()
        mutex.wait()
23
        item = buffer.pop(0)
        print(f"Consumed<sub>□</sub>{item}")
25
        mutex.signal()
        empty.signal()
27
        time.sleep(0.1)
29
  t1 = threading.Thread(target=producer)
31 t2 = threading. Thread(target=consumer)
  t1.start()
33 t2.start()
  t1.join()
35 t2.join()
```

在这个测试程序中,我们定义了一个共享缓冲区 buffer,以及三个 MySemaphore 对象: empty 初始化为缓冲区大小,full 初始化为零,mutex 初始化为一来保护缓冲区。生产者 线程循环生产数据,首先等待 empty 信号量(表示有空位),然后获取 mutex 锁,添加数据到缓冲区,释放 mutex,并增加 full 信号量。消费者线程类似,等待 full 信号量(表示有数据),获取 mutex,取出数据,释放 mutex,并增加 empty 信号量。通过添加延时,

我们可以观察线程间的协调行为。运行这个程序,应该能看到生产者和消费者交替执行,没 有数据竞争或缓冲区溢出。

23 进阶话题与现实中的考量

尽管信号量是强大的并发工具,但它也有局限性。首先,信号量容易出错:wait 和 signal 必须成对出现,且顺序错误可能导致死锁。例如,如果一个线程在持有信号量时发生异常,可能无法释放资源。其次,信号量可能引发优先级反转问题:高优先级线程可能被低优先级线程持有的信号量所阻塞,影响系统实时性。此外,在现代并发编程中,有许多更安全、抽象的替代品,如互斥锁(Mutex)、条件变量(Condition Variable)、通道(Channel,如在 Go 语言中)或 asyncio.Semaphore(在 Python 中)。这些高级原语通常封装了信号量的复杂性,提供更直观的接口。

然而,信号量在现代编程中仍有广泛应用。例如,在限流(Rate Limiting)场景中,信号量可以控制单位时间内的请求数量;在数据库连接池中,信号量管理并发连接数;在操作系统内核中,信号量用于进程同步和资源管理。理解信号量的原理,有助于我们更好地使用这些高级工具,并在需要时实现自定义的同步机制。

信号量是并发编程领域的基石之一,它通过一个计数器及其原子操作来解决资源访问的协调问题。我们回顾了信号量的核心概念:它是一个非负整数计数器,支持 wait 和 signal 操作,有两种基本类型——二进制信号量用于互斥,计数信号量用于同步。通过亲手实现一个简单的 MySemaphore 类,我们不仅理解了其内部机制,还体会了原子性、阻塞和唤醒等关键概念。尽管信号量有局限性,但它在许多场景下仍是有效的工具。掌握信号量,是迈向构建健壮、高效并发系统的重要一步。希望本文能帮助您在并发编程的旅程中更进一步。