# 深入理解并实现基本的信号量(Semaphore)机制

### 杨岢瑞

Oct 20, 2025

在现代计算系统中,多进程或多线程并发执行已成为常态,但这种并发性带来了一个核心挑战:如何协调多个执行流对共享资源的访问。想象一个经典的生产者-消费者场景:有一个固定大小的数据缓冲区,生产者线程不断向缓冲区放入数据,而消费者线程则从中取走数据。当缓冲区已满时,生产者如果继续写入会导致数据覆盖;当缓冲区为空时,消费者如果尝试读取则会获取无效数据。这种问题不仅限于数据缓冲区,还延伸到打印机、文件句柄、数据库连接等任何共享资源。正是这些场景催生了对同步机制的需求,而信号量便是其中一种优雅而强大的解决方案。本文将带领读者从信号量的哲学思想出发,逐步深入其实现细节,最终通过代码实践掌握这一并发编程的基石工具。

## 1 信号量的核心思想与定义

信号量由荷兰计算机科学家艾兹格·迪杰斯特拉在 1960 年代提出,他是并发编程领域的先驱之一。信号量的核心隐喻是一个具备原子操作的计数器,这个简单的抽象却蕴含着解决复杂同步问题的巨大能量。信号量本质上是一个整型变量,配合两个不可分割的操作,用于控制对共享资源的访问。

信号量主要分为两种类型。二进制信号量,其值仅限于 0 或 1,常用于实现互斥锁,确保同一时刻只有一个线程能进入临界区。计数信号量则允许取值为非负整数,用于管理一组数量有限的资源,如连接池中的连接数或停车场空位。信号量的威力源于其两个基本操作: P操作和 V操作。P操作源自荷兰语 Proberen,意为测试; V操作源自 Verhogen,意为增加。

P 操作的逻辑是尝试获取资源: 首先检查信号量值,如果大于零则原子性地减一并继续执行; 否则线程等待直到条件满足。用伪代码表示如下:

function P(semaphore S):

while S <= 0:

; // 忙等待或进入阻塞

S = S - 1 // 原子地减少计数

这段代码中,while 循环实现了等待机制,当资源不足时线程会持续检查或进入睡眠状态。关键点在于检查信号量值和减少计数的操作必须是原子的,即不可被中断,否则可能导致竞态条件。

V 操作则用于释放资源:原子地将信号量值加一,如果有线程正在等待,则唤醒其中一个。伪代码如下:

function V(semaphore S):

S = S + 1 // 原子地增加计数

// 唤醒一个等待线程

2 信号量的应用场景 2

这两个操作的原子性是信号量正确工作的基石。在单处理器系统中,原子性可以通过禁用中断实现;在多处理器环境中,则需要硬件提供的原子指令支持。

## 2 信号量的应用场景

信号量的应用广泛而深入,理解其典型使用场景有助于更好地掌握这一工具。首先考虑实现互斥锁的场景。通过初始化一个二进制信号量为 1,我们可以使用 P/V 操作保护临界区。线程在进入临界区前执行 P 操作,如果信号量值为 1 则减为 0 并进入;如果为 0 则等待。退出临界区时执行 V 操作,将值恢复为 1 并唤醒可能等待的线程。这种机制确保了同一时刻只有一个线程能执行临界区代码。

生产者-消费者问题是信号量的经典应用。假设有一个大小为 N 的缓冲区,我们需要三个信号量: empty 信号量初始化为 N,表示空位数量;full 信号量初始化为 O,表示已存放数据数量;mutex 信号量初始化为 1,用于保护对缓冲区的互斥访问。生产者线程的核心逻辑是: 先执行 P(empty) 检查是否有空位,然后执行 P(mutex) 获取缓冲区访问权,放入数据后执行 V(mutex) 释放访问权,最后执行 V(full) 通知消费者有新数据。消费者线程则相反: 先执行 P(full) 检查是否有数据,然后执行 P(mutex) 获取访问权,取走数据后执行 V(mutex) 释放访问权,最后执行 V(empty) 通知生产者有空位。这里的操作顺序至关重要,错误的顺序可能导致死锁。

另一个常见场景是控制并发线程数量。例如,一个数据库连接池最多允许 10 个连接,我们可以初始化一个计数信号量为 10。每个线程在获取连接前执行 P 操作,如果信号量值大于 0 则减一并继续;否则等待。释放连接后执行 V 操作,增加信号量值并唤醒等待线程。这种模式可以轻松扩展到任何资源池的管理。

# 3 动手实现:从零构建一个用户态信号量

理解了信号量的理论和应用后,我们将进入最富挑战性的部分:亲手实现一个用户态信号量。在用户态实现信号量的核心挑战在于如何保证 P/V 操作的原子性,因为我们无法直接使用硬件指令,但可以利用操作系统提供的原子操作或系统调用。

我们将探讨两种实现方案。第一种基于互斥锁和条件变量,这是最常用且易于理解的方式。我们定义信号量数据 结构如下:

```
typedef struct my_semaphore {
    int value; // 信号量的计数值
    pthread_mutex_t mutex; // 保护 value 的互斥锁
    pthread_cond_t cond; // 用于线程等待和唤醒的条件变量
    } my_sem_t;
```

这个结构体包含三个成员: value 存储信号量的当前值; mutex 是一个互斥锁,用于保护对 value 的并发访问; cond 是一个条件变量,用于实现线程的等待和唤醒机制。这种设计利用了 POSIX 线程库提供的基础设施,具有良好的可移植性。

接下来实现信号量的初始化函数:

```
int my_sem_init(my_sem_t *sem, int value) {
    sem->value = value;
    pthread_mutex_init(&sem->mutex, NULL);
    pthread_cond_init(&sem->cond, NULL);
```

```
return 0;
```

这个函数接收一个信号量指针和初始值,初始化 value 字段,并设置互斥锁和条件变量。互斥锁用于确保对 value 的访问是互斥的,条件变量用于线程间的通信。

### P 操作的实现如下:

```
void my_sem_wait(my_sem_t *sem) {
   pthread_mutex_lock(&sem->mutex);
   while (sem->value <= 0) {
      pthread_cond_wait(&sem->cond, &sem->mutex);
   }
   sem->value--;
   pthread_mutex_unlock(&sem->mutex);
}
```

这段代码首先获取互斥锁以确保原子性。然后使用 while 循环检查信号量值,如果值小于等于 0,则调用 pthread\_cond\_wait 使线程等待。这里必须使用 while 而不是 if,因为可能存在虚假唤醒——线程可能在没有明确信号的情况下被唤醒,需要重新检查条件。当信号量值大于 0 时,线程减少 value 并释放互斥锁。条件 变量等待时会自动释放互斥锁,允许其他线程操作信号量,被唤醒时会重新获取互斥锁。

### V 操作的实现:

```
void my_sem_post(my_sem_t *sem) {
   pthread_mutex_lock(&sem->mutex);
   sem->value++;
   pthread_cond_signal(&sem->cond);
   pthread_mutex_unlock(&sem->mutex);
}
```

这个函数首先获取互斥锁,增加信号量值,然后通过 pthread\_cond\_signal 唤醒一个等待的线程,最后释放互斥锁。如果有多个线程等待,唤醒哪一个取决于调度策略。

这种实现方案的优点是简单易懂,可移植性好,但涉及线程上下文切换,在高性能场景下可能不够高效。对于追求极致性能的应用,我们可以考虑第二种方案:基于原子操作和 Futex 的实现。

Futex 是 Linux 特有的快速用户态互斥锁机制,核心思想是在用户态进行竞态检查,仅在必要时陷入内核。我们利用 GCC 的原子操作内置函数实现信号量:

```
typedef struct futex_semaphore {
  int value;
} futex_sem_t;
```

### P 操作实现:

```
void futex_sem_wait(futex_sem_t *sem) {
  int old_val;
```

这段代码使用 \_\_atomic\_load\_n 原子加载当前值,如果值大于 0,则尝试通过 \_\_atomic\_compare\_exchange\_n 原子比较交换操作减少计数值。如果成功则退出循环,否则重试。如果值小于等于 0,则通过 futex 系统调用让线程睡眠。Futex 系统调用会检查值是否改变,如果改变则返回,避免不必要的睡眠。 V 操作实现:

```
void futex_sem_post(futex_sem_t *sem) {
    __atomic_fetch_add(&sem->value, 1, __ATOMIC_ACQ_REL);
    if (__atomic_load_n(&sem->value, __ATOMIC_ACQUIRE) <= 0) {
        syscall(SYS_futex, &sem->value, FUTEX_WAKE, 1, NULL, NULL, 0);
    }
}
```

这里使用\_\_atomic\_fetch\_add 原子增加信号量值,然后检查是否有线程在等待(值小于等于 0),如果有则通过 futex 系统调用唤醒一个线程。这种实现极大减少了内核态与用户态的切换,性能优异,是 Linux 内核和 qlibc 中信号量的实现方式,但代价是复杂度和平台依赖性。

信号量作为并发编程的基石,通过简单的计数器模型和两个原子操作,优雅地解决了互斥与同步问题。我们从迪杰斯特拉的原始思想出发,探讨了信号量的类型和应用场景,最终深入实现细节,用两种不同层次的方案构建了用户态信号量。基于互斥锁和条件变量的实现简单易懂,适合大多数场景;基于原子操作和 Futex 的实现性能卓越,适合高性能需求。

然而,信号量并非完美无缺。其低级特性使得编程容易出错,错误的 P/V 操作顺序可能导致死锁;缺乏高级抽象使得代码难以维护。现代并发编程已经发展出更高级的工具,如 Java 的 java.util.concurrent 包、C++ 的 std::async、Go 的 channel 和 goroutine 等,这些工具在信号量基础上提供了更安全、更易用的抽象。

尽管如此,深入理解信号量这样的底层机制仍然至关重要。它不仅帮助我们诊断复杂的并发问题,还为编写高性能系统代码奠定基础。信号量的思想已经渗透到各种并发工具中,掌握它相当于获得了理解现代并发编程的钥匙。在日益并发的计算世界中,这一古老而强大的工具依然闪耀着智慧的光芒。